

Gráfalgoritmusok: összefüggőség, párosítás páros gráfban

Horváth Gyula

horvath@inf.elte.hu

1. Elvágópontok és hidak

1.1. definíció. Egy $G = (V, E)$ összefüggő irányítatlan gráf $p \in V$ pontját elvágópontnak nevezzük, ha p -t (és a hozzá kapcsolódó minden élet) törölve, a gráf nem lesz összefüggő.

1.1. Elvágópontok

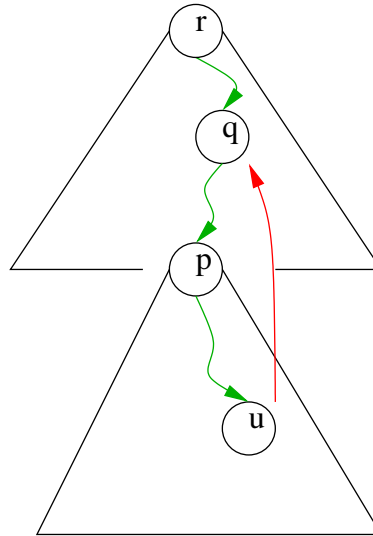
Legyen $G = (V, E)$ irányítatlan gráf.

Feladat: határozzuk meg G mindazon pontját, amelyek benne vannak legalább egy körben!

1.2. Állítás. Irányítatlan gráf bármely mélységi bejárása esetén minden él vagy faél, vagy visszaél.

1.3. Állítás. Egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf $p \in V$ pontja akkor és csak akkor van körben, ha van olyan $u \in V$ és $v \in V$ pont, hogy $p = u$ vagy u leszármazottja p -nek, és (u, v) visszaél G valamely MFF mélységi feszítőfájában.

Legyen $G = (V, E)$ irányítatlan gráf, és tekintsük egy r -gyökerű FFF mélységi feszítőfáját. Legyen $D(p)$ a p elérési ideje a mélségi bejárás során. Definiáljuk az $L : V \rightarrow \mathbb{N}$ függvényt a következőképpen:

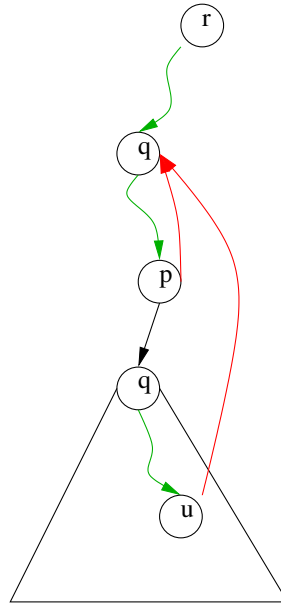


1. ábra.

$$L(p) = \min \left\{ \begin{array}{l} D(p) \\ D(q) : \text{van olyan } u \text{ leszármazottja } p\text{-nek, hogy } u \rightarrow q \text{ visszaél} \end{array} \right.$$

1.4. Állítás. Az L függvény kiszámítható az élek számával arányos időben ($O(E)$) a mélységi bejárás során.

$$L(p) = \min_{p \rightarrow q} \begin{cases} D(p) \\ D(q) : p \rightarrow q \text{ visszaél} \\ L(q) : p \rightarrow q \text{ faél} \end{cases}$$



2. ábra.

```

1 void MelyBejar(int p){
2 //Global: G, ido, D,Szin,Apa,L
3     D[p]=ido++;
4     L[p]=ido;
5     Szin[p]=Szurke;
6     for (int q:G[p])
7         if (Szin[q]==Feher){ //p->q faél
8             Apa[q]=p;
9             MelyBejar(q);
10            L[p]=min(L[p],L[q]);
11        }else if (Apa[p]!=q && D[q]<L[p]) //visszaél
12            L[p]=D[q];
13 }

```

1.5. Állítás. Irányítatlan gráf bármely p pontja akkor és csak akkor van benne legalább egy körben, ha $L(p) < D(p)$ vagy p -nek van olyan u fia a mélységi feszítőfában, hogy $L(u) \leq D(p)$.

1.6. Állítás. Irányítatlan gráf bármely p pontja akkor és csak akkor elvágópont, ha $p \neq r$ és van olyan q fia a mélységi feszítőfában, hogy $L(q) \geq D(p)$.

1.7. Állítás. Irányítatlan gráf esetén a mélységi feszítőfa gyökere akkor és csak akkor elvágópont, ha egynél több fia van a feszítőfában.

```
1 void ElvagoPntok(int p){
2 //Global: G, ido, D,Szin,L, ElvagoP
3     D[p]=ido++;
4     L[p]=ido;
5     Szin[p]=Szurke;
6     int fiuk=0;
7     for (int q:G[p])
8         if (Szin[q]==Feher){ //p->q faél
9             fiuk++;
10            Apa[q]=p;
11            MelyBejar(q);
12            L[p]=min(L[p],L[q]);
13            if (D[p]>1 && L[q]>=D[p])
14                ElvagoP[p]=true;
15        }else if (Apa[p]!=q && D[q]<L[p]) // visszaél
16            L[p]=D[q];
17
18    if(D[p]==1 && fiuk >1)
19        ElvagoP[p]=true;
20 }
```

1.2. Hidak

1.8. definíció. Egy irányítatlan $G = (V, E)$ gráf $(p, q) \in E$ éle akkor és csak akkor híd, ha az élet elhagyva a gráf nem lesz összefüggő.

1.9. Állítás. Egy irányítatlan $G = (V, E)$ gráf $(p, q) \in E$ éle akkor és csak akkor híd, ha nincs benne egyetlen körben sem.

1.10. Állítás. Egy irányítatlan $G = (V, E)$ gráf $(p, q) \in E$ éle akkor és csak akkor híd, ha valamely mélységi feszítőfa szerint faél, és számított L függvénnyel teljesül, hogy $L(q) = D(q)$.

1.11. következmény. Egy gráf minden hídjá az élek számával arányos időben kiszámítható.

```
1 // Irányítatlan gráf hidjai
2 #include <bits/stdc++.h>
3 #define maxN 10001
4 using namespace std;
5 struct El{
6     int p,q;
7     El(){};
8     El(int x, int y){p=x; q=y;}
9 };
10 int n;//pontok száma
11 vector<int> G[maxN];
12
13 void BeOlvas(){
14     //Global:n,G
15     int m,p,q;
16     scanf("%d_%d", &n,&m);
17     for (int i=0; i<m; i++){
18         scanf("%d_%d", &p,&q);
19         G[p].push_back(q);
20         G[q].push_back(p);
21     }
22 }
```



```

23 enum Paletta {Feher, Szurke, Fekete};
24 Paletta Szin[maxN];
25 int D[maxN];
26 int L[maxN];
27 int Apa[maxN];
28 vector<EI> Hidak;
29 int ido;
30
31 void MelyBejar(int p){
32 //Global: G, ido, D,Szin,L, Hidak
33     D[p]=++ido;
34     L[p]=ido;
35     Szin[p]=Szurke;
36     for (int q:G[p])
37         if (Szin[q]==Feher){ //p->q faél
38             Apa[q]=p;
39             MelyBejar(q);
40             L[p]=min(L[p],L[q]);
41             if (L[q]==D[q])
42                 Hidak.push_back(EI(p,q));
43         }else if (Apa[p]!=q && D[q]<L[p]) //visszaél
44             L[p]=D[q];
45 }

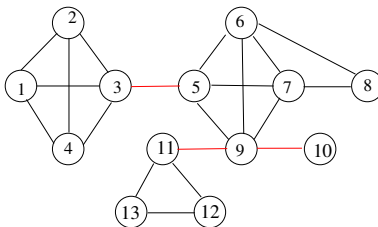
```

```
46 int main (){
47     BeOlvas();
48     ido=0;
49     for(int p=1;p<=n;p++) Szin[p]=Feher;
50     for(int p=1;p<=n;p++)
51         if (Szin[p]==Feher)
52             MelyBejar(p);
53
54     printf ("%d\n",Hidak.size ());
55     for (El e: Hidak)
56         printf ("%d-%d\n",e.p,e.q);
57 }
```

2. Kétszeresen összefüggő komponensek

2.1. definíció. Azt mondjuk, hogy egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf kétszeresen összefüggő, ha $|V| > 1$, összefüggő és bármely élét törölve a gráf továbbra is összefüggő marad.

2.2. Állítás. Egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf akkor és csak akkor kétszeresen összefüggő, ha $|verV| > 1$ vagy bármely éle benne van egy körben.



3. ábra.

Példa bemenet és kimenet

bemenet

13 18

1 2

1 3

1 4

2 3

3 4

3 5

5 6

5 7

5 9

6 7

6 9

6 8

7 8

7 9

9 10

9 11

11 13

11 12

12 13

kimenet

3

12-11 13-12 11-13

9-6 9-5 7-9 7-5 6-7 5-6 6-8

4-1 3-4 3-1 2-3 1-2

Belátható, hogy a kétszeresen összefüggő komponenseket úgy kapjuk, hogy töröljük a gráf élei közül a hidakat.

```
1 // Irányítatlan gráf kétszeresen összefüggő (biconnected) komponensek
2 #include <bits/stdc++.h>
3 #define maxN 10001
4 using namespace std;
5 struct El{
6     int p,q;
7     El(){};
8     El(int x, int y){p=x; q=y;}
9 };
10 int n; // pontok száma
11 vector<int> G[maxN];
12 void BeOlvas();
13
14 enum Paletta {Feher, Szurke, Fekete};
15 Paletta Szin[maxN];
16 int D[maxN];
17 int L[maxN];
18 int Apa[maxN];
19 stack<El> V;
20 vector<vector<El>> H;
21 int ido;
```

```
22 void MelyBejar(int p){
23 //Global: G, ido, D,Szin,L, V,H
24     D[p]=++ido;
25     L[p]=ido;
26     Szin[p]=Szurke;
27     for (int q:G[p]){
28         if (Szin[q]==Feher){ //p->q faél
29             V.push(EI(p,q));
30             Apa[q]=p;
31             MelyBejar(q);
32             L[p]=min(L[p],L[q]);
33             if (L[q]>=D[p]){ //találtunk egy komponest
34                 if (V.top().p==p && V.top().q==q){ //p-q híd
35                     V.pop();
36                 }else{
37                     EI pq;
38                     vector<EI> Hp;
39                     do{
40                         pq=V.top(); V.pop();
41                         Hp.push_back(pq);
42                     }while(pq.p!=p || pq.q!=q);
43                     H.push_back(Hp);
44                 }
45             }
```

```
46     }else if (q!=Apa[p] && Szin[q]==Szurke){ //p->q visszaél
47         L[p]=min(L[p],D[q]);
48         V.push(EI(p,q));
49     }
50 }
51 Szin[p]=Fekete;
52 }
```

```
53 void Komponensek(){
54 // global: G, H
55     for (int p=1; p<=n; p++) Szin[p]=Feher;
56     ido=0;
57     for (int p=1; p<=n; p++)
58         if (Szin[p]==Feher) MelyBejar(p);
59     vector<EI> Hp;
60     //a veremben maradt komponens kiírása
61     while(V.size()>0){
62         EI pq=V.top(); V.pop();
63         Hp.push_back(pq);
64     }
65     if (Hp.size()>0) H.push_back(Hp);
66 }
```



```
67 int main (){
68     ios_base::sync_with_stdio(false);
69     cin.tie(NULL);
70     BeOlvas();
71     Komponensek();
72     cout<<H.size()<<endl;
73     for (vector<El> komp: H){
74         for(El e : komp)
75             cout<<e.p<<"-"<<e.q;
76         cout<<endl;
77     }
78 }
79 void BeOlvas(){
80     // Global:n,G
81     int m,p,q;
82     cin>>n>>m;
83     for (int i=0; i<m; i++){
84         cin>>p>>q;
85         G[p].push_back(q);
86         G[q].push_back(p);
87     }
88 }
```

3. Erősen összefüggő komponensek

3.1. Feladat: Iskolahálózat (IOI96)

Néhány iskola számítógépes hálózatba van kötve. Az iskolák a szabadon terjeszthető programok elosztására megállapodást kötöttek: minden iskola egy listát vezet azokról az iskolákról ("címezett iskolákról"), amelyek számára a programokat továbbküldi. Megjegyzés: ha B iskola szerepel az A iskola terjesztési listáján, akkor A nem feltétlenül szerepel B terjesztési listáján.

Írjon programot, amely meghatározza azt a legkisebb számot, ahány iskolához egy új programot el kell juttatni ahhoz, hogy - a megállapodás alapján, a hálózaton keresztül terjesztve - végül minden iskolába eljusson.

Bemenet

A bementi állomány első sora egy egész számot, a hálózatba kapcsolt iskolák n ; számát tartalmazza ($2 \leq n \leq 1000$). Az iskolákat az első n pozitív egész számmal azonosítjuk. A következő n sor mindegyike egy-egy terjesztési listát ír le. Az $i + 1$ -edik sor az i -edik iskola terjesztési listáján szereplő iskolák azonosítóit tartalmazza. Minden lista végén egy 0 szám áll. Az üres lista csak egy 0 számból áll.

Kimenet

A kimentí állomány első sorába azt a legkisebb m számot kell írni, ahány iskolához egy új programot el kell juttatni ahhoz, hogy - a megállapodás alapján, a hálózaton keresztül terjesztve - végül minden iskolába eljusson. A második sor pontosan m egész számot tartalmazzon egy-egy szóközzel elválasztva, azon iskolák sorszámait, ahova kezdetben el kell juttatni az új programot.

Több megoldás esetén bármelyik megadható.

Példa bemenet és kimenet

bemenet

13
2 0
3 0
1 4 9 0
1 0
10 6 0
7 0
8 5 0
13 0
10 0
11 12 0
9 0
13 0
12 0

kimenet

2
1 5

Elvi megoldás

Legyen $G = (V, E)$ az iskolahálózatot leíró irányított gráf, tehát $V = \{1, \dots, n\}$ és $(p, q) \in E$ akkor és csak akkor, ha a p iskola terjesztési listájában szerepel q .

A megoldás egy olyan $D \subseteq V$, amelyre teljesül:

$$(\forall q \in V)(\exists p \in D)(p \rightsquigarrow q)$$

A legkisebb elemszámú ilyen D halmazt keressük.

A megoldást lépésenként építhetjük:

Adott p pontra jelölje $Eler(p)$ a p pontból elérhető pontok halmazát:

$$Eler(p) = \{q \in V : p \rightsquigarrow q\}$$

$D := \emptyset;$

$DbolElert := \emptyset;$

$p \in V$

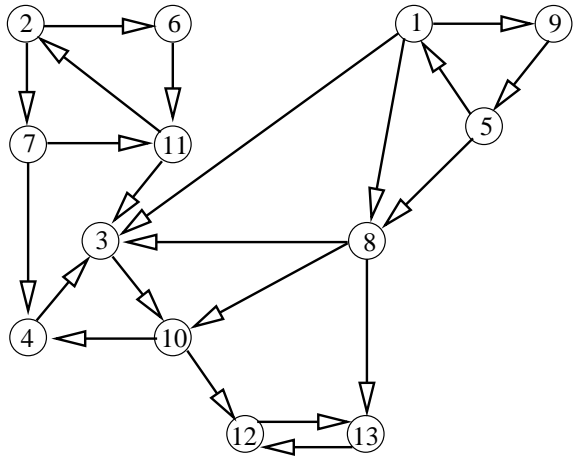
$p \notin DbolElert \{$

$D := D - Eler(p) \cup \{p\}$

$DbolElert := DbolElert \cup Eler(p)$

$\}$

Az algoritmus futási ideje legrosszabb esetben $O(n^3)$. Megmutatjuk, hogy lényegesen gyorsabban is lehet számítani.



4. ábra. A hálózat gráfja

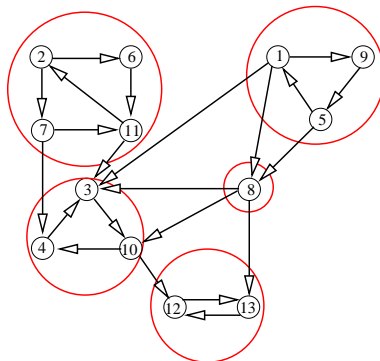
Soroljuk egy osztályba azokat a pontokat, amelyek egymásból elérhetők, jelölje ezt az ekvivalencia relációt \equiv . Tehát $p \equiv q$ akkor és csak akkor, ha $p \rightsquigarrow q$ és $q \rightsquigarrow p$. A $p \equiv q$ reláció nyilvánvalóan ekvivalencia-reláció. Jelölje $[p]$ a p pontot tartalmazó ekvivalencia-osztályt, tehát

$$[p] = \{q : p \rightsquigarrow q \text{ és } q \rightsquigarrow p\}$$

A $[p]$ halmazokat a gráf erősen összefüggő komponenseinek nevezzük.

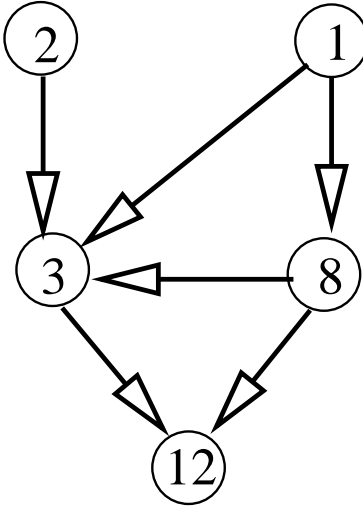
Tekintsük azt a gráfot, amelynek pontjai a G gráf erősen összefüggő komponensei, és $[p] \rightarrow [q]$ akkor és csak akkor él, ha van olyan $u \in [p]$ és van olyan $v \in [q]$ hogy $u \rightarrow v$ él az eredeti G gráfban. Ezt a gráfot G komponens-gráfnak nevezzük.

Nyilvánvaló, hogy a komponens-gráf körmentes. A megoldás kiolvasható a komponens-gráfból:



5. ábra. Erősen összefüggő komponensek

minden olyan komponensből kell egy-egy pontot választani, amely komponensbe nem vezet él a



6. ábra. Komponens-gráf

komponens-gráfban.

A feladat megoldásához nem kell feltétlenül előállítani a komponens-gráfot.

Tegyük fel, hogy a G gráfnak k komponense van (ha $k=1$, akkor a gráfot erősen összefüggőnek mondjuk). Végezzünk egy mélységi bejárást, és legyenek p_1, \dots, p_k az egyes komponensek azon elemei, amelyeket elsőnek érjük el a mélységi bejárás során. Ezeket a pontokat a komponens ősapjának nevezzük.

Rakjuk sorba a gráf pontjait úgy, hogy amikor a mélységi bejárás során a pontot feketére színezzük, akkor a pontot a sor elejére rakjuk. Ebben a sorrendben az ősapák olyan sorrendben lesznek, hogy ha van $p_i \rightarrow p_j$ út, akkor p_i előbb szerepel a sorban, mint p_j . Tehát a sorban az első pont olyan ősapa, amely komponense 0-befokú. Vegyük be ezt a megoldáshalmazba, majd fessük be a belőle elérhető pontokat. Így az első be nem festett pont ismét egy olyan ősapa, amelynek komponense 0-befokú. Folytatva a beválasztás, befestés eljárást, amíg minden pontot be nem festettünk, megkapjuk a megoldást.

Ez az algoritmus az élek számával arányos futási idejű lesz.


```
1 vector<int> G[maxN];
2
3 enum Paletta {Feher, Szurke, Fekete};
4 int T[maxN];
5 Paletta Szin[maxN];
6 int n,nn;
7
8 void MelyBejar1(int p){
9     Szin[p]=Szurke;
10    for (int q:G[p])
11        if (Szin[q]==Feher)
12            MelyBejar1(q);
13    T[nn--]=p;
14 }
15 void MelyBejar2(int p){
16    Szin[p]=Szurke;
17    for (int q:G[p])
18        if (Szin[q]==Feher)
19            MelyBejar2(q);
20 }
21 void Beolvas(){}
```

```
22 int main(){
23     Beolvas();
24     for(int i=1;i<=n;i++) Szin[i]=Feher;
25     nn=n;
26     for(int x=1;x<=n;x++)
27         if(Szin[x]==Feher)
28             MelyBejar1(x);
29     for(int i=1;i<=n;i++) Szin[i]=Feher;
30     vector<int> mego;
31     for(int i=1;i<=n;i++){
32         int x=T[i];
33         if(Szin[x]==Feher){
34             mego.push_back(x);
35             MelyBejar2(x);
36         }
37     }
38     cout<<mego.size()<<endl;
39     for(int x:mego)
40         cout<<x<<" ";
41     cout<<endl;
42     return 0;
43 }
```

Ha elő kell állítani az erősen összefüggő komponenseket, akkor az előző algoritmust annyiban kell módosítani, hogy a festés helyett a transzponált gráfban az eléhető pontok kerülnek egy-egy komponensbe.

```
1 // Irányított gráf erősen összefüggő komponensei
2 #include <bits/stdc++.h>
3 #define maxN 10001
4 using namespace std;
5 struct El{
6     int p,q;
7     El(){};
8     El(int x, int y){p=x; q=y;}
9 };
10 int n; //pontok száma
11 int ido;
12 vector<int> G[maxN];
13 vector<int> Gt[maxN]; //a transzponált gráf
```

```
14 void BeOlvas(){
15 // Global:n,G
16     int m,p,q;
17     cin>>n>>m;
18     for (int i=0; i<m; i++){
19         cin>>p>>q;
20         G[p].push_back(q);
21         Gt[q].push_back(p);
22     }
23 }
24 enum Paletta {Feher, Szurke, Fekete};
25 Paletta Szin[maxN];
26 int T[maxN];
27 vector<vector<int>> H;
```

```
28 void MelyBejar(int p){
29 //Global: G, ido, D,Szin
30     Szin[p]=Szurke;
31     for (int q:G[p])
32         if (Szin[q]==Feher)
33             MelyBejar(q);
34     T[ido++]=p;
35 }
36 vector<int> Hp;
37 void MelyBejarT(int p){
38 //Global: Gt, Szin, Hp
39     Hp.push_back(p);
40     Szin[p]=Fekete;
41     for (int q:Gt[p])
42         if (Szin[q]==Szurke)
43             MelyBejarT(q);
44 }
```

```
45 int main (){
46     BeOlvas();
47     for (int p=1; p<=n; p++) Szin[p]=Feher;
48     ido=1;
49     for (int p=1; p<=n; p++)
50         if (Szin[p]==Feher) MelyBejar(p);
51     for(int i=n;i>0;i--){
52         if(Szin[T[i]]==Szurke){
53             Hp.clear();
54             MelyBejarT(T[i]);
55             H.push_back(Hp);
56         }
57     }
58     cout<<H.size()<<endl;
59     for(vector<int> h: H){
60         for(int x:h)
61             cout<<x<< " ";
62         cout<<endl;
63     }
64     return 0;
65 }
```

4. Párosítás páros gráfban

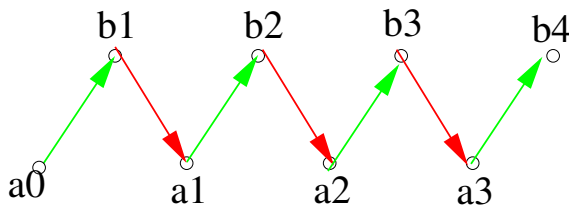
4.1. definíció. A $G = (V, E)$ irányítatlan gráfot páros gráfnak nevezzük, ha a V ponthalmaz felbontható két diszjunkt A és B részhalmazra úgy, hogy bármely $(u, v) \in E$ él esetén vagy $u \in A$ és $v \in B$, vagy $u \in B$ és $v \in A$.

4.2. definíció. A $G = (V, E)$ irányítatlan páros gráf esetén egy $P \subseteq E$ élhalmazt párosításnak nevezünk, ha bármely két P -beli élnek nincs közös pontja.

4.1. Maximális párosítás: magyar módszer

Legyen P egy párosítása a $G = (V, E)$ páros gráfnak, ahol $A + B = V$. Azt mondjuk, hogy egy $p \in V$ pont párosított, ha valamely q pontra $(p, q) \in P$. Az $a_0, b_1, a_1, \dots, b_k, a_k, b_{k+1}$ pontsorozatot növelő útnak nevezzük, ha az alábbiak teljesülnek.

1. a_0 és b_{k+1} nem párosított és $a_0 \in A$ és $b_{k+1} \in B$ vagy $a_0 \in B$ és $b_{k+1} \in A$
2. $(a_i, b_i) \in P; i = 1, \dots, k$
3. $(a_i, b_{i+1}) \in E; i = 0, \dots, k$



7. ábra. Növelő út

Nyilvánvaló, hogy ha a fenti pontsorozat növelőút, akkor a $P - \{(a_i, b_i) : i = 1, \dots, k\} \cup \{(a_i, b_{i+1}) : i = 1, \dots, k+1\}$ is párosítás és eggyel több párt tartalmaz, mint P . A magyar módszer (Kőnig Dénes és Egervári Károly munkája alapján) olyan algoritmus maximális párosítás előállítására, amely növelő utak keresésén alapszik. Az algoritmus helyességét az alábbi állítás bizonyítja.

4.3. Állítás. Legyen P egy olyan párosítása a $G = (V, E)$ páros gráfnak, hogy nincs növelő út a gráfban. Ekkor P maximális párosítás.


```
1 #include <bits/stdc++.h>
2 #define maxN 10001
3 using namespace std;
4
5 vector<int> G[maxN];
6 bool Nemvolt[maxN];
7 int Par[maxN];
8 int n;
```

```
9  bool NoveloUtKeres(int a){
10 // Globalis: G,Par,Nemvolt
11     Nemvolt[a]= false;
12     for (int b:G[a]){
13         if(Nemvolt[b]){
14             if(Par[b]==b){
15                 Par[a]=b; Par[b]=a;
16                 return true;
17             }else{
18                 Nemvolt[b]= false;
19                 if(NoveloUtKeres(Par[b])){
20                     Par[a]=b; Par[b]=a;
21                     return true;
22                 }
23             }
24         }
25     }
26     return false;
27 }
```

```
28 int MagyarModszer(){
29 //A+B praríció meghatározása
30     bool A[maxN];
31     queue<int> S;
32     for(int x=1;x<=n;x++){
33         A[x]= false ;
34         Nemvolt[x]=true ;
35     }
36     A[1]=true ; Nemvolt[1]= false ;
37     S.push(1);
38     while(!S.empty()){
39         int x=S.front(); S.pop();
40         for(int y:G[x])
41             if(Nemvolt[y]){
42                 Nemvolt[y]= false ;
43                 A[y]=!A[x];
44             }
45     }
46     int parokszama=0;
47     for(int i=1;i<=n;i++) Par[i]=i;
```

```
48 //Növelő utak keresése
49 for(int a=1;a<=n;a++)
50 if(A[a] && Par[a]==a){
51     for(int x=1;x<=n;x++) Nemvolt[x]=true;
52     if(NovelóUtKeres(a))
53         parokszama++;
54 }
55 return parokszama;
56 }
```

```
57 void Beolvas(){
58     int m,x,y;
59     cin>>n>>m;
60     for (int i=1;i<=m;i++){
61         cin>>x>>y;
62         G[x].push_back(y);
63         G[y].push_back(x);
64     }
65 }
66 int main(){
67     Beolvas();
68     int m=MagyarModszer();
69     cout<<m<<endl;
70     for(int a=1;a<=n;a++)
71         if (Par[a]!=a){
72             cout<<a<<"_"<<Par[a]<<endl;
73             Par[Par[a]]=Par[a];
74         }
75     return 0;
76 }
```

4.2. Minimális lefedő halmazok

Tekintsünk egy $G = (V, E)$ páros gráfot, ahol $V = A + B$ és legyen P egy maximális párosítása G -nek.

4.4. definíció. Egy p_1, \dots, p_k utat alternáló útnak vezünk, ha az egymást követő élek közül az egyik P -beli, a másik nem P -beli.

A gráf éleit irányítsuk úgy, hogy $u \rightarrow v$ ha $u \in A$ és (u, v) nem párosított, vagy $u \in B$ és (u, v) párosított. Jelölje $A(x)$ azt a logikai függvényt, amelyre $A(x)$ akkor és csak akkor igaz, ha $x \in A$.

Ha az x pont párosított, akkor $Par(x)$ jelölje x párját, egyébként legyen $Par(x) = x$

Definiáljuk az L logikai függvényt az V ponthalmazon úgy, hogy $L(x)$ akkor és csak akkor igaz, ha van olyan $a \in A$ pont, hogy x elérhető a -ból alternáló úton. Ha $L(x)$ igaz, akkor azt mondjuk, hogy x L -címkézett.

Soroljuk a gráf pontjait az $A1, A2, A3, B1, B2, B3$ diszjunk részhalmazokba az alábbiak szerint.

$A1(x) = A(x) \wedge Par(x) = x$: nem párosított A-beli pontok halmaza

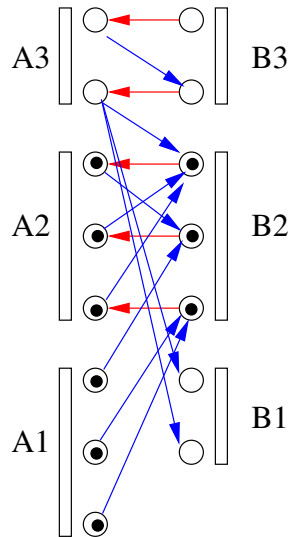
$A2(x) = A(x) \wedge Par(x) \neq x \wedge L(x)$: párosított A-beli L-címkézett pontok halmaza

$A3(x) = A(x) \wedge Par(x) \neq x \wedge !L(x)$: párosított A-beli nem L-címkézett pontok halmaza

$B1(x) = !A(x) \wedge Par(x) = x$: nem párosított B-beli pontok halmaza

$B2(x) = !A(x) \wedge Par(x) \neq x \wedge L(x)$: párosított B-beli L-címkézett pontok halmaza

$B3(x) = !A(x) \wedge Par(x) \neq x \wedge !L(x)$: párosított B-beli nem L-címkézett pontok halmaza



8. ábra. Pontok osztályozása (maximális) párosítás alapján.

4.3. Minimális lefedő ponthalmaz

4.5. **definíció.** Egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf $F \subseteq V$ ponthalmazát lefedő ponthalmaznak nevezük, ha bármely $(u, v) \in E$ élre $u \in F$ vagy $v \in F$.

4.6. **Állítás.** $A3 \cup B2$ halmaz minimális lefedő ponthalmaz.

4.7. **Állítás.** A minimális lefedő ponthalmaz elemszáma megegyezik a maximális párosítás elemszámával.

4.4. Maximális független ponthalmaz

4.8. **definíció.** Egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf $F \subseteq V$ ponthalmazát független ponthalmaznak nevezük, ha bármely $(u, v) \in E$ élre $u \notin F$ vagy $v \notin F$.

4.9. **Állítás.** $A1 \cup A2 \cup B1 \cup B3$ maximális független ponthalmaz.

4.5. Minimális lefedő élhalmaz

4.10. **definíció.** Egy $G = (V, E)$ irányítatlan gráf $F \subseteq E$ élhalmazát lefedő élhalmaznak nevezük, ha bármely $u \in V$ pontra van olyan $v \in V$ hogy $(u, v) \in F$.

4.11. **Állítás.** Párosító élek + egy-egy $A1 \rightarrow B2$ és $B1 \rightarrow A3$ él minimális lefedő élhalmazt alkot.


```
1 #include <bits/stdc++.h>
2 #define maxN 10001
3 using namespace std;
4
5 vector<int> G[maxN];
6 bool Nemvolt[maxN];
7 int Par[maxN];
8 bool A[maxN];
9 bool L[maxN];
10 bool C[maxN];
11 int n;
```

```
12 bool NoveloUtKeres(int a){
13 // Globalis: G,Par,Nemvolt
14     Nemvolt[a]= false ;
15     for (int b:G[a]){
16         if(Nemvolt[b]){
17             if(Par[b]==b){
18                 Par[a]=b; Par[b]=a;
19                 return true;
20             }else{
21                 Nemvolt[b]= false ;
22                 if(NoveloUtKeres(Par[b])){
23                     Par[a]=b; Par[b]=a;
24                     return true;
25                 }
26             }
27         }
28     }
29     return false;
30 }
```

```
31 int MagyarModszer(){
32 //A+B praríció meghatározása
33     queue<int> S;
34     for(int x=1;x<=n;x++){
35         A[x]=false;
36         Nemvolt[x]=true;
37     }
38     A[1]=true; Nemvolt[1]=false;
39     S.push(1);
40     while(!S.empty()){
41         int x=S.front(); S.pop();
42         for(int y:G[x])
43             if(Nemvolt[y]){
44                 Nemvolt[y]=false;
45                 A[y]=!A[x];
46             }
47     }
48     int parokszama=0;
49     for(int i=1;i<=n;i++) Par[i]=i;
```

```
50 //Növelo utak keresése
51 for(int a=1;a<=n;a++)
52 if(A[a] && Par[a]==a){
53     for(int x=1;x<=n;x++) Nemvolt[x]=true;
54     if(NovelotKeres(a))
55         parokszama++;
56 }
57 return parokszama;
58 }
59
60 void AltBejar(int a){
61     L[a]=true;
62     Nemvolt[a]=false;
63     for (int b:G[a]) if (Nemvolt[b] && Par[b]!=b){
64         L[b]=true; Nemvolt[b]=false;
65         AltBejar(Par[b]);
66     }
67 }
```

```
68 void Beolvas(){
69     int m,x,y;
70     cin>>n>>m;
71     for (int i=1;i<=m;i++){
72         cin>>x>>y;
73         G[x].push_back(y);
74         G[y].push_back(x);
75     }
76 }
```

```
77 int main(){
78     Beolvas();
79     int m=MagyarModszer();
80     cout<<m<<endl;
81     // minimális lefedő élhalmaz
82     for(int a=1;a<=n;a++){
83         if (Par[a]!=a){
84             cout<<a<<" " <<Par[a]<<endl;
85             Par[Par[a]]=Par[a];
86         }
87     // minimális lefedő ponthalmaz
88     for(int x=1;x<=n;x++){
89         Nemvolt[x]=true;
90         L[x]=!A[x];
91         C[x]=false;
92     }
93     for(int x=1;x<=n;x++){
94         if (!A[x]) AltBejar(x);
95     for(int x=1;x<=n;x++){
96         C[x]= A[x] && !L[x] || !A[x] && L[x];
97
98     return 0;
99 }
```